

Guía rápida

Receptores estabilizados Lemon de 7 y 10 canales con pantalla de texto (LM0086X, LM0087X)

Consulte las *Instrucciones esenciales* [7 canales, 10 canales] para obtener una discusión mucho más detallada y más opciones.

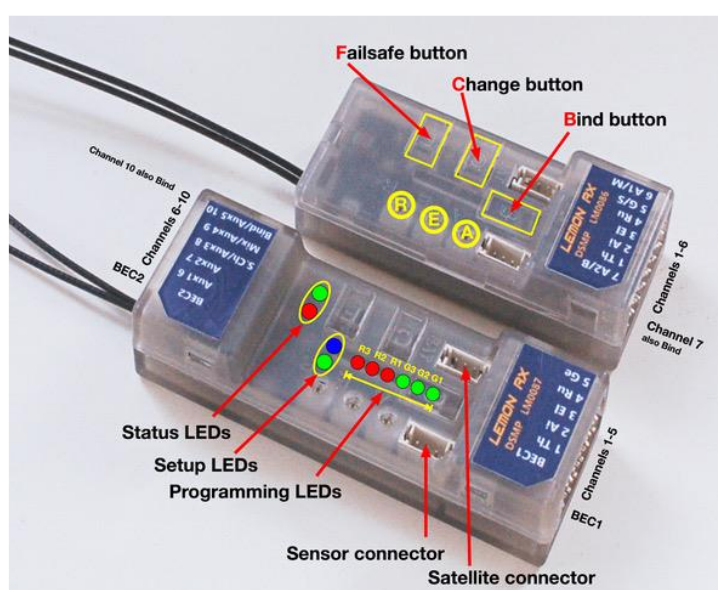
Esta guía asume el uso de un transmisor Spektrum de Generación 2+ (DX6, DX8G2, NX, iX, etc.) para
Controle un modelo eléctrico.

Para utilizar el receptor sin estabilización

- La potencia normalmente es suministrada por la conexión del acelerador en CH1 (1)
- Para vincular, use un enchufe de conexión antes de aplicar la energía **o** el botón B después de aplicar la energía.(2)
- Ponga el transmisor en modo Bind (consulte las instrucciones del transmisor).
- El LED rojo de estado del receptor debe parpadear durante el enlace y debe estar fijo cuando se complete.
- Compruebe que todos los servos y el acelerador funcionan correctamente.
- Ajuste las direcciones de los servos, los tiros, las velocidades de control y las mezclas necesarias en el transmisor.
- De forma predeterminada, el receptor utilizará No-Pulse Failsafe. El LED verde de configuración estará apagado.

Para utilizar el sistema de seguridad preestablecido opcional Failsafe

- Configure los controles del transmisor para producir las salidas deseadas en caso de pérdida de señal.
- Apague y encienda el receptor. Después de 3 segundos, pero dentro de los 60 segundos, mantenga presionado el botón F (Failsafe) botón. Suelte F cuando se encienda el LED verde de configuración. Esto indica que todos los canales están configurados.



Para usar el receptor con estabilización

- Configure el receptor como se indicó anteriormente. EXCEPTO que con estabilización, cualquier mezcla de Delta o V-Tail DEBE ser hecho en el receptor. Consulte *las instrucciones esenciales*.
- Para abrir la pantalla de texto, con el receptor encendido y enlazado, vaya a la última pantalla de telemetría, LEMON RX.
- Para **activar el modo de configuración**, mantenga presionados los dos joysticks durante unos segundos en las esquinas exteriores inferiores de la cardanes (asegúrese de que los canales TAER estén a +/-100%).
- Para ir al objeto a cambiar, use el palo de alerón. Para cambie su valor, use la palanca del ascensor.
- Ir a la **pantalla 5 Mostrar configuración**. y usar el ascensor para Selecciónalo.
- Ahora vaya a la **pantalla 8** y use Ascensor para seleccionar la **opción de estabilización** (se iluminarán los LED rojos):
NT: Ala Normal, Cola Normal – R1+R2
DT: Ala Delta (Elevons) – R1
VT: Cola en V – R2
Solo Rx : sin LED rojo de programación
- Para activar el **alerón doble**, use la **pantalla 4**. Dependiendo de la opción anterior, esto dará como resultado:
NT+Dua: Alerón doble, cola normal – R1+R2+R3, o
DT+Dua: Alerón doble, cola en V – R2+R3
- Para **salir y guardar la configuración**, utilice la **pantalla 6**.

Para cambiar el estabilizador ON/OFF

- Stab ON/OFF se asigna de forma predeterminada a CH7.
- Para **cambiar a CH5**, para usar con un transmisor de seis canales, use la pantalla de visualización de texto **9**.

¹ BEC1 y BEC2 en el canal de 10 se utilizan para suministrar energía para configuraciones más complejas. Consulte *las instrucciones esenciales*.

² Si ha conectado un receptor de satélite y está utilizando el botón B para enlazar, apague y encienda el receptor en este punto.

- Para configurar el estabilizador **siempre encendido**, utilice la pantalla de visualización de texto **10** (dejando CH5 y CH7 libres).
- El estabilizador encendido se indica mediante el LED de estado verde.
- Master Gain se asigna al canal 8, si está disponible. Coloque una perilla o un control deslizante en ese canal.

Para establecer las direcciones de estabilización (ESTO ES MUY IMPORTANTE)

Cuando el plano se altera (se gira bruscamente) las superficies DEBEN moverse momentáneamente en el dirección que contrarrestará la perturbación.
 Por ejemplo, si el ala derecha cae, el alerón derecho debe bajar muy brevemente para levantar el ala. Si la nariz cae, el ascensor debe subir muy brevemente para levantar la nariz. Si la nariz del avión se desvía hacia la derecha, El timón debe ir a la izquierda momentáneamente.

- Para revertir la respuesta de estabilización en uno o más ejes de control:
1. Pruebe la estabilización en los tres ejes y observe los que deban invertirse.
 2. Abra la pantalla de texto y active el modo de configuración.
 3. Vaya a **las pantallas 1 (Ail), 2 (Ele) o 3 (Rud)**, según corresponda y use la palanca del elevador para retroceder.
 4. DIR A-E-R ahora debería reflejar sus cambios, al igual que los tres LED verdes en el receptor.
 5. Vaya a la **pantalla 6 y salga de guardar cambios.**
 6. Compruebe que las direcciones de estabilización sean correctas en todos los ejes.

¡Compruébalo de nuevo para estar seguro!
 Ganar

Configuration for Various Model Types (Programming Options)												
Model Type	Channel Assignments								Wing Type	Stabilizer LEDs		
	1	2	3	4	5	6	7	8		R1	R2	R3
Normal Tail (one Ail channel)	Thr	Ail	Ele	Rud	*		On/Off	Master Gain	Normal	✓	✓	X
Normal Tail (two Ail channels)	Thr	RAil	Ele	Rud	*	LAil	On/Off	Master Gain	Dual Ail/ Flaperon	✓	✓	✓
Delta Wing (Elevons)	Thr	RElev	LElev	Rud	*		On/Off	Master Gain	Normal	✓	X	X
V-Tail (one Ail channel)	Thr	Ail	RTail	LTail	*		On/Off	Master Gain	Normal	X	✓	X
V-Tail (two Ail channels)	Thr	RAil	RTail	LTail	*	LAil	On/Off	Master Gain	Dual Ail/ Flaperon	X	✓	✓

* Used for Stabilization On/Off on 6 channel transmitters, otherwise, it's available as a normal servo output.

Para ajustar la respuesta de estabilización

Consulte *las Instrucciones esenciales* para obtener más detalles, pero lo siguiente debería ser suficiente para la mayoría de los modelos.

- Coloque los tres botes de ganancia del receptor a las 10 en punto. Establezca Ganancia maestra (si está disponible) en el centro (0%).
- Apague el interruptor de estabilización (LED de estado verde) para iniciar el vuelo de prueba. Encienda solo a una altitud segura.
- Esté atento a la oscilación en cualquiera de los tres ejes. Si ocurre, aterrice y reduzca la ganancia en ese eje.
- Esta configuración es adecuada para el vuelo estabilizado básico.
- Para optimizar los ajustes de ganancia, ajuste cada potenciómetro de ganancia (A, E, R) para dar una respuesta justo antes de la oscilación.
- Aumente la sensibilidad de cada uno a su vez hasta que se produzca la oscilación en ese eje, luego retroceda un poco.
- Master Gain (canal 8), si está disponible, se puede utilizar para ajustar la ganancia en vuelo. Posición central (CH8 = 0%) deja las ganancias sin cambios. En el sentido de las agujas del reloj aumentan las tres ganancias, CCW las reduce.
- Tenga en cuenta que estos receptores solo admiten la estabilización de velocidad³. No son compatibles con la autonivelación.

³ El receptor realiza correcciones momentáneas para compensar las turbulencias y, por lo tanto, suavizar el vuelo.

Traduit del anglés per traductor GOOGLE el 10 decembre 2024

jordi serrano